

calculatoratoz.comunitsconverters.com

Цепь асинхронного двигателя Формулы

[Калькуляторы!](#)[Примеры!](#)[Преобразования!](#)

Закладка calculatoratoz.com, unitsconverters.com

Самый широкий охват калькуляторов и рост - **30 000+ калькуляторов!**

Расчет с разными единицами измерения для каждой переменной -

Встроенное преобразование единиц измерения!

Самая широкая коллекция измерений и единиц измерения - **250+ измерений!**



Не стесняйтесь ПОДЕЛИТЬСЯ этим документом с друзьями!

[Пожалуйста, оставьте свой отзыв здесь...](#)



Список 28 Цепь асинхронного двигателя Формулы

Цепь асинхронного двигателя ↗

1) Входная мощность ротора в асинхронном двигателе ↗

$$fx \quad P_{in(r)} = P_{in} - P_{sl}$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 7.8W = 40W - 32.2W$$

2) Заданная частота Количество полюсов в асинхронном двигателе ↗

$$fx \quad f = \frac{n \cdot N_s}{120}$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 54.66371\text{Hz} = \frac{4 \cdot 15660\text{rev/min}}{120}$$

3) Заданная частота ротора Частота питания ↗

$$fx \quad f_r = s \cdot f$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 10.374\text{Hz} = 0.19 \cdot 54.6\text{Hz}$$



4) Индуктивное напряжение при заданной мощности

fx $V_a = \frac{P_{out}}{I_a}$

[Открыть калькулятор](#)

ex $11.08108V = \frac{41W}{3.7A}$

5) Индуцированная ЭДС при заданной линейной синхронной скорости



fx $E_i = V_s \cdot B \cdot l$

[Открыть калькулятор](#)

ex $4.8654V = 135m/s \cdot 0.68T \cdot 53mm$

6) КПД ротора асинхронного двигателя

fx $\eta = \frac{N_m}{N_s}$

[Открыть калькулятор](#)

ex $0.916347 = \frac{14350\text{rev/min}}{15660\text{rev/min}}$



7) Крутящий момент асинхронного двигателя в рабочем состоянии

[Открыть калькулятор](#)

fx

$$\tau = \frac{3 \cdot s \cdot E^2 \cdot R}{2 \cdot \pi \cdot N_s \cdot (R^2 + (X^2 \cdot s))}$$

ex

$$0.057962N^*m = \frac{3 \cdot 0.19 \cdot (305.8V)^2 \cdot 14.25\Omega}{2 \cdot \pi \cdot 15660\text{rev/min} \cdot ((14.25\Omega)^2 + ((75\Omega)^2 \cdot 0.19))}$$

8) Линейная синхронная скорость

[Открыть калькулятор](#)

fx

$$V_s = 2 \cdot w \cdot f_{line}$$

ex

$$135m/s = 2 \cdot 150mm \cdot 450Hz$$

9) Максимальный рабочий крутящий момент

[Открыть калькулятор](#)

fx

$$\tau_{run} = \frac{3 \cdot E^2}{4 \cdot \pi \cdot N_s \cdot X}$$

ex

$$0.181512N^*m = \frac{3 \cdot (305.8V)^2}{4 \cdot \pi \cdot 15660\text{rev/min} \cdot 75\Omega}$$

10) Мощность, преобразованная в асинхронном двигателе

[Открыть калькулятор](#)

fx

$$P_{conv} = P_{ag} - P_{r(cu)}$$

ex

$$10.45W = 12W - 1.55W$$



11) Полная механическая мощность в асинхронном двигателе 

$$fx \quad P_m = (1 - s) \cdot P_{in}$$

[Открыть калькулятор !\[\]\(d3fb9f94af8b26d1c844efa9a98805b0_img.jpg\)](#)

$$ex \quad 32.4W = (1 - 0.19) \cdot 40W$$

12) Потери в меди ротора в асинхронном двигателе 

$$fx \quad P_{r(cu)} = 3 \cdot I_r^2 \cdot R_r$$

[Открыть калькулятор !\[\]\(e1d6102fe77919492c04879c8450f1f5_img.jpg\)](#)

$$ex \quad 1.55952W = 3 \cdot (0.285A)^2 \cdot 6.4\Omega$$

13) Потери меди в роторе при заданной входной мощности ротора 

$$fx \quad P_{r(cu)} = s \cdot P_{in(r)}$$

[Открыть калькулятор !\[\]\(ab4e2b3fc7e7887b7a72f548aa6f5e60_img.jpg\)](#)

$$ex \quad 1.482W = 0.19 \cdot 7.8W$$

14) Потери меди в статоре в асинхронном двигателе 

$$fx \quad P_{s(cu)} = 3 \cdot I_s^2 \cdot R_s$$

[Открыть калькулятор !\[\]\(5abce1a84a655b073239ab33e1199487_img.jpg\)](#)

$$ex \quad 13.98037W = 3 \cdot (0.85A)^2 \cdot 6.45\Omega$$

15) Пробойное скольжение асинхронного двигателя 

$$fx \quad s = \frac{R}{X}$$

[Открыть калькулятор !\[\]\(111c5272ee3f91361f0d2e3665dd6ad0_img.jpg\)](#)

$$ex \quad 0.19 = \frac{14.25\Omega}{75\Omega}$$



16) Пусковой момент асинхронного двигателя ↗

fx $\tau = \frac{3 \cdot E^2 \cdot R}{2 \cdot \pi \cdot N_s \cdot (R^2 + X^2)}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $0.066571 \text{N} \cdot \text{m} = \frac{3 \cdot (305.8 \text{V})^2 \cdot 14.25 \Omega}{2 \cdot \pi \cdot 15660 \text{rev/min} \cdot ((14.25 \Omega)^2 + (75 \Omega)^2)}$

17) Реактивное сопротивление с учетом проскальзывания при максимальном крутящем моменте ↗

fx $X = \frac{R}{s}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $75 \Omega = \frac{14.25 \Omega}{0.19}$

18) Сила линейного асинхронного двигателя ↗

fx $F = \frac{P_{in}}{V_s}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $0.296296 \text{N} = \frac{40 \text{W}}{135 \text{m/s}}$



19) Синхронная скорость асинхронного двигателя с учетом КПД ↗

$$fx \quad N_s = \frac{N_m}{\eta}$$

[Открыть калькулятор](#) ↗

$$ex \quad 15944.44 \text{rev/min} = \frac{14350 \text{rev/min}}{0.90}$$

20) Синхронная скорость в асинхронном двигателе ↗

$$fx \quad N_s = \frac{120 \cdot f}{n}$$

[Открыть калькулятор](#) ↗

$$ex \quad 15641.75 \text{rev/min} = \frac{120 \cdot 54.6 \text{Hz}}{4}$$

21) Скольжение с учетом КПД в асинхронном двигателе ↗

$$fx \quad s = 1 - \eta$$

[Открыть калькулятор](#) ↗

$$ex \quad 0.1 = 1 - 0.90$$

22) Скорость двигателя с учетом КПД асинхронного двигателя ↗

$$fx \quad N_m = \eta \cdot N_s$$

[Открыть калькулятор](#) ↗

$$ex \quad 14094 \text{rev/min} = 0.90 \cdot 15660 \text{rev/min}$$



23) Сопротивление заданному проскальзыванию при максимальном крутящем моменте ↗

fx $R = s \cdot X$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $14.25\Omega = 0.19 \cdot 75\Omega$

24) Ток возбуждения с использованием тока нагрузки в асинхронном двигателе ↗

fx $I_f = I_a - I_L$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $0.75A = 3.7A - 2.95A$

25) Ток нагрузки в асинхронном двигателе ↗

fx $I_L = I_a - I_f$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $2.95A = 3.7A - 0.75A$

26) Ток ротора в асинхронном двигателе ↗

fx $I_r = \frac{s \cdot E_i}{\sqrt{R_{r(ph)}^2 + (s \cdot X_{r(ph)})^2}}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $0.218591A = \frac{0.19 \cdot 67.3V}{\sqrt{(56\Omega)^2 + (0.19 \cdot 89\Omega)^2}}$



27) Ток якоря при заданной мощности в асинхронном двигателе 

fx $I_a = \frac{P_{out}}{V_a}$

[Открыть калькулятор](#) 

ex $3.700361A = \frac{41W}{11.08V}$

28) Шаг-фактор в асинхронном двигателе 

fx $K_p = \cos\left(\frac{\theta}{2}\right)$

[Открыть калькулятор](#) 

ex $0.707107 = \cos\left(\frac{90^\circ}{2}\right)$



Используемые переменные

- **B** Плотность магнитного потока (*Тесла*)
- **E** ЭДС (*вольт*)
- **E_i** Наведенная ЭДС (*вольт*)
- **f** Частота (*Герц*)
- **F** Сила (*Ньютон*)
- **f_{line}** Частота линии (*Герц*)
- **f_r** Частота ротора (*Герц*)
- **I_a** Ток якоря (*Ампер*)
- **I_f** Полевой ток (*Ампер*)
- **I_L** Ток нагрузки (*Ампер*)
- **I_r** ток ротора (*Ампер*)
- **I_s** ток статора (*Ампер*)
- **K_p** Фактор шага
- **l** Длина проводника (*Миллиметр*)
- **n** Количество полюсов
- **N_m** Скорость двигателя (*оборотов в минуту*)
- **N_s** Синхронная скорость (*оборотов в минуту*)
- **P_{ag}** Мощность воздушного зазора (*Ватт*)
- **P_{conv}** Преобразованная мощность (*Ватт*)
- **P_{in}** Входная мощность (*Ватт*)
- **P_{in(r)}** Входная мощность ротора (*Ватт*)



- P_m Механическая мощность (*Ватт*)
- P_{out} Выходная мощность (*Ватт*)
- $P_{r(cu)}$ Потери меди в роторе (*Ватт*)
- $P_{s(cu)}$ Потери меди в статоре (*Ватт*)
- P_{sI} Потери в статоре (*Ватт*)
- R Сопротивление (*ом*)
- R_r Сопротивление ротора (*ом*)
- $R_{r(ph)}$ Сопротивление ротора на фазу (*ом*)
- R_s Сопротивление статора (*ом*)
- s Соскальзывать
- V_a Напряжение якоря (*вольт*)
- V_s Линейная синхронная скорость (*метр в секунду*)
- w Ширина шага полюса (*Миллиметр*)
- X реактивное сопротивление (*ом*)
- $X_{r(ph)}$ Реактивное сопротивление ротора на фазу (*ом*)
- η Эффективность
- θ Короткий угол наклона (*степень*)
- T Крутящий момент (*Ньютон-метр*)
- T_{run} Рабочий крутящий момент (*Ньютон-метр*)



Константы, функции, используемые измерения

- постоянная: **pi**, 3.14159265358979323846264338327950288
De constante van Archimedes

- Функция: **cos**, cos(Angle)

De cosinus van een hoek is de verhouding van de zijde grenzend aan de hoek tot de hypotenusa van de driehoek.

- Функция: **sqrt**, sqrt(Number)

Een vierkantswortelfunctie is een functie die een niet-negatief getal als invoer neemt en de vierkantswortel van het gegeven invoergetal retourneert.

- Измерение: **Длина** in Миллиметр (mm)

Длина Преобразование единиц измерения 

- Измерение: **Электрический ток** in Ампер (A)

Электрический ток Преобразование единиц измерения 

- Измерение: **Скорость** in метр в секунду (m/s)

Скорость Преобразование единиц измерения 

- Измерение: **Сила** in Ватт (W)

Сила Преобразование единиц измерения 

- Измерение: **Сила** in Ньютон (N)

Сила Преобразование единиц измерения 

- Измерение: **Угол** in степень (°)

Угол Преобразование единиц измерения 

- Измерение: **Частота** in Герц (Hz)

Частота Преобразование единиц измерения 

- Измерение: **Электрическое сопротивление** in ом (Ω)

Электрическое сопротивление Преобразование единиц измерения 



- **Измерение:** Плотность магнитного потока in Тесла (T)
Плотность магнитного потока Преобразование единиц измерения 
- **Измерение:** Электрический потенциал in вольт (V)
Электрический потенциал Преобразование единиц измерения 
- **Измерение:** Угловая скорость in оборотов в минуту (rev/min)
Угловая скорость Преобразование единиц измерения 
- **Измерение:** Крутящий момент in Ньютон-метр (N*m)
Крутящий момент Преобразование единиц измерения 



Проверьте другие списки формул

- Цепь асинхронного двигателя

Формулы 

Не стесняйтесь ПОДЕЛИТЬСЯ этим документом с друзьями!

PDF Доступен в

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

3/15/2024 | 7:36:45 AM UTC

[Пожалуйста, оставьте свой отзыв здесь...](#)

