

calculatoratoz.comunitsconverters.com

Diskrete Zeitsignale Formeln

[Rechner!](#)[Beispiele!](#)[Konvertierungen!](#)

Lesezeichen calculatoratoz.com, unitsconverters.com

Größte Abdeckung von Rechnern und wächst - **30.000+ Rechner!**
Rechnen Sie mit einer anderen Einheit für jede Variable - **Eingebaute Einheitenumrechnung!**

Größte Sammlung von Maßen und Einheiten - **250+ Messungen!**

Fühlen Sie sich frei, dieses Dokument mit Ihren Freunden zu **TEILEN!**

[Bitte hinterlassen Sie hier Ihr Rückkoppelung...](#)



Liste von 14 Diskrete Zeitsignale Formeln

Diskrete Zeitsignale ↗

1) Abtastfrequenz von Bilinear ↗

fx

$$f_e = \frac{\pi \cdot f_c}{\arctan\left(\frac{2 \cdot \pi \cdot f_c}{f_b}\right)}$$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex

$$40.09552\text{Hz} = \frac{\pi \cdot 4.52\text{Hz}}{\arctan\left(\frac{2 \cdot \pi \cdot 4.52\text{Hz}}{76.81\text{Hz}}\right)}$$

2) Anfangsfrequenz des Dirac-Kammwinkels ↗

fx

$$f_o = \frac{2 \cdot \pi \cdot f_{inp}}{\theta}$$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex

$$50.77219\text{Hz} = \frac{2 \cdot \pi \cdot 5.01\text{Hz}}{0.62\text{rad}}$$

3) Bilineare Transformationsfrequenz ↗

fx

$$f_b = \frac{2 \cdot \pi \cdot f_c}{\tan\left(\pi \cdot \frac{f_c}{f_e}\right)}$$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex

$$76.81935\text{Hz} = \frac{2 \cdot \pi \cdot 4.52\text{Hz}}{\tan\left(\pi \cdot \frac{4.52\text{Hz}}{40.1\text{Hz}}\right)}$$



4) Dämpfungskoeffizient der Transmission zweiter Ordnung ↗

fx $\zeta_o = \left(\frac{1}{2}\right) \cdot R_{in} \cdot C_{in} \cdot \sqrt{\frac{K_f \cdot L_o}{W_{ss} \cdot C_{in}}}$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $2.896851 \text{Ns/m} = \left(\frac{1}{2}\right) \cdot 4.51\Omega \cdot 3.8\text{F} \cdot \sqrt{\frac{0.76 \cdot 4\text{H}}{7 \cdot 3.8\text{F}}}$

5) Dreieckiges Fenster ↗

fx $W_{tn} = 0.42 - 0.52 \cdot \cos\left(\frac{2 \cdot \pi \cdot n}{W_{ss} - 1}\right) - 0.08 \cdot \cos\left(\frac{4 \cdot \pi \cdot n}{W_{ss} - 1}\right)$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $0.753159 = 0.42 - 0.52 \cdot \cos\left(\frac{2 \cdot \pi \cdot 2.11}{7 - 1}\right) - 0.08 \cdot \cos\left(\frac{4 \cdot \pi \cdot 2.11}{7 - 1}\right)$

6) Fourier-Transformation eines rechteckigen Fensters ↗

fx $W_{rn} = \frac{\sin(2 \cdot \pi \cdot T_o \cdot f_{inp})}{\pi \cdot f_{inp}}$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $0.037345 = \frac{\sin(2 \cdot \pi \cdot 40 \cdot 5.01\text{Hz})}{\pi \cdot 5.01\text{Hz}}$



7) Frequenz-Dirac-Kammwinkel ↗

fx $\theta = 2 \cdot \pi \cdot f_{\text{inp}} \cdot \frac{1}{f_o}$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $0.629575 \text{ rad} = 2 \cdot \pi \cdot 5.01 \text{ Hz} \cdot \frac{1}{50 \text{ Hz}}$

8) Grenzwinkelfrequenz ↗

fx $\omega_{\text{co}} = \frac{M \cdot f_{\text{ce}}}{W_{\text{ss}} \cdot K}$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $0.96 \text{ rad/s} = \frac{8 \cdot 2.52 \text{ Hz}}{7 \cdot 3 \text{ s}}$

9) Hamming-Fenster ↗

fx $W_{\text{hm}} = 0.54 - 0.46 \cdot \cos\left(\frac{2 \cdot \pi \cdot n}{W_{\text{ss}} - 1}\right)$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $0.814263 = 0.54 - 0.46 \cdot \cos\left(\frac{2 \cdot \pi \cdot 2.11}{7 - 1}\right)$

10) Hanning Fenster ↗

fx $W_{\text{hn}} = \frac{1}{2} - \left(\frac{1}{2}\right) \cdot \cos\left(\frac{2 \cdot \pi \cdot n}{W_{\text{ss}} - 1}\right)$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $0.798112 = \frac{1}{2} - \left(\frac{1}{2}\right) \cdot \cos\left(\frac{2 \cdot \pi \cdot 2.11}{7 - 1}\right)$



11) Inverse Transmissionsfilterung ↗

fx $K_n = \left(\sin c \left(\pi \cdot \frac{f_{\text{inp}}}{f_e} \right) \right)^{-1}$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $1.306905 = \left(\sin c \left(\pi \cdot \frac{5.01\text{Hz}}{40.1\text{Hz}} \right) \right)^{-1}$

12) Maximale Variation der Grenzwinkelfrequenz ↗

fx $M = \frac{\omega_{\text{co}} \cdot W_{\text{ss}} \cdot K}{f_{\text{ce}}}$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $8 = \frac{0.96\text{rad/s} \cdot 7 \cdot 3\text{s}}{2.52\text{Hz}}$

13) Natürliche Winkelfrequenz der Transmission zweiter Ordnung ↗

fx $\omega_n = \sqrt{\frac{K_f \cdot L_o}{W_{\text{ss}} \cdot C_{\text{in}}}}$

[Rechner öffnen ↗](#)

ex $0.338062\text{rad/s} = \sqrt{\frac{0.76 \cdot 4\text{H}}{7 \cdot 3.8\text{F}}}$



14) Transmissionsfilterung ↗

fx $K_f = \sin c\left(\pi \cdot \left(\frac{f_{inp}}{f_e}\right)\right)$

Rechner öffnen ↗

ex $0.765167 = \sin c\left(\pi \cdot \left(\frac{5.01\text{Hz}}{40.1\text{Hz}}\right)\right)$



Verwendete Variablen

- C_{in} Anfangskapazität (Farad)
- f_b Bilineare Frequenz (Hertz)
- f_c Verzerrungsfrequenz (Hertz)
- f_{ce} Zentrale Frequenz (Hertz)
- f_e Abtastfrequenz (Hertz)
- f_{inp} Geben Sie die periodische Frequenz ein (Hertz)
- f_o Anfangsfrequenz (Hertz)
- K Uhrzähler (Zweite)
- K_f Transmissionsfilterung
- K_n Inverse Transmissionsfilterung
- L_o Eingangsinduktivität (Henry)
- M Maximale Variation
- n Anzahl von Beispielen
- R_{in} Eingangswiderstand (Ohm)
- T_o Unbegrenztes Zeitsignal
- W_{hm} Hamming-Fenster
- W_{hn} Hanning Fenster
- W_{rn} Rechteckiges Fenster
- W_{ss} Beispieldatenfenster
- W_{tn} Dreieckiges Fenster
- ζ_o Dämpfungskoeffizient (Newtonsekunde pro Meter)



- θ Signalwinkel (Bogenmaß)
- ω_{co} Grenzwinkelfrequenz (Radian pro Sekunde)
- ω_n Natürliche Winkelfrequenz (Radian pro Sekunde)



Konstanten, Funktionen, verwendete Messungen

- **Konstante:** **pi**, 3.14159265358979323846264338327950288
Archimedes' constant
- **Funktion:** **arctan**, arctan(Number)
Inverse trigonometric tangent function
- **Funktion:** **cos**, cos(Angle)
Trigonometric cosine function
- **Funktion:** **ctan**, ctan(Angle)
Trigonometric cotangent function
- **Funktion:** **sin**, sin(Angle)
Trigonometric sine function
- **Funktion:** **sinc**, sinc(Number)
Sinc function (normalized)
- **Funktion:** **sqrt**, sqrt(Number)
Square root function
- **Funktion:** **tan**, tan(Angle)
Trigonometric tangent function
- **Messung:** **Zeit** in Zweite (s)
Zeit Einheitenumrechnung 
- **Messung:** **Winkel** in Bogenmaß (rad)
Winkel Einheitenumrechnung 
- **Messung:** **Frequenz** in Hertz (Hz)
Frequenz Einheitenumrechnung 
- **Messung:** **Kapazität** in Farad (F)
Kapazität Einheitenumrechnung 



- **Messung: Elektrischer Widerstand** in Ohm (Ω)
Elektrischer Widerstand Einheitenumrechnung ↗
- **Messung: Induktivität** in Henry (H)
Induktivität Einheitenumrechnung ↗
- **Messung: Dämpfungskoeffizient** in Newtonsekunde pro Meter (Ns/m)
Dämpfungskoeffizient Einheitenumrechnung ↗
- **Messung: Winkelfrequenz** in Radian pro Sekunde (rad/s)
Winkelfrequenz Einheitenumrechnung ↗



Überprüfen Sie andere Formellisten

- Kontinuierliche Zeitsignale [Formeln](#) ↗
- Diskrete Zeitsignale Formeln [Formeln](#) ↗

Fühlen Sie sich frei, dieses Dokument mit Ihren Freunden zu TEILEN!

PDF Verfügbar in

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

1/16/2024 | 8:57:25 PM UTC

[Bitte hinterlassen Sie hier Ihr Rückkoppelung...](#)

