

[calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com)[unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

# Geometria zawieszenia Formuły

[Kalkulatory!](#)[Przykłady!](#)[konwersje!](#)

Zakładka [calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com), [unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

Najszerzy zasięg kalkulatorów i rosniecie - **30 000+ kalkulatorów!**  
Oblicz z inną jednostką dla każdej zmiennej - **W wbudowanej konwersji jednostek!**  
Najszerzy zbiór miar i jednostek - **250+ pomiarów!**

Nie krępuj się UDOSTĘPNIJ ten dokument swoim znajomym!

[Zostaw swoją opinię tutaj...](#)



## Lista 24 Geometria zawieszenia Formuły

### Geometria zawieszenia ↗

#### 1) Masa na przedniej osi przy danej pozycji COG ↗

**fx**  $W_f = \frac{c}{\frac{b}{m}}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $188.2593\text{kg} = \frac{2210\text{mm}}{\frac{1350\text{mm}}{115\text{kg}}}$

#### 2) Odległość położenia środka ciężkości od tylnych kół ↗

**fx**  $c = \frac{W_f \cdot b}{m}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $1526.087\text{mm} = \frac{130\text{kg} \cdot 1350\text{mm}}{115\text{kg}}$

#### 3) Odległość środka ciężkości od przednich kół ↗

**fx**  $a = \frac{W_r \cdot b}{m}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $2465.217\text{mm} = \frac{210\text{kg} \cdot 1350\text{mm}}{115\text{kg}}$



#### 4) Rozstaw kół pojazdu przy danej pozycji COG od tylnej osi ↗

**fx**  $b = \frac{c}{\frac{W_f}{m}}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $1955\text{mm} = \frac{2210\text{mm}}{\frac{130\text{kg}}{115\text{kg}}}$

#### 5) Siła przyłożona przez sprężynę śrubową ↗

**fx**  $F_{coil} = k \cdot x$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $15\text{N} = 100\text{N/m} \cdot 150\text{mm}$

#### 6) Współczynnik instalacji podany współczynnik ruchu ↗

**fx**  $IR = \sqrt{M.R.}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $0.921954 = \sqrt{0.85}$

#### 7) Współczynnik ruchu podany współczynnik instalacji ↗

**fx**  $M.R. = IR^2$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $0.36 = (0.6)^2$



## Geometria niezależnego zawieszenia ↗

### 8) Kąt między układem scalonym a masą ↗

**fx**  $\Phi R = a \tan\left(\frac{SVSA_h}{SVSA_l}\right)$

Otwórz kalkulator ↗

**ex**  $18.43495^\circ = a \tan\left(\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}\right)$

### 9) Procent antyprzysiadu ↗

**fx**  $\%AS = \left( \frac{\tan(\Phi R)}{\frac{h}{b}} \right) \cdot 100$

Otwórz kalkulator ↗

**ex**  $4.498704 = \left( \frac{\tan(18.43^\circ)}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}} \right) \cdot 100$

### 10) Procentowe zabezpieczenie przed nurkowaniem z przodu ↗

**fx**  $\%AD_f = (\%B_f) \cdot \frac{\frac{SVSA_h}{SVSA_l}}{\frac{h}{b}}$

Otwórz kalkulator ↗

**ex**  $2.7 = (60) \cdot \frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}$



## 11) Procentowe zabezpieczenie przed podniesieniem ↗

**fx**  $\%AL_r = (\%B_f) \cdot \frac{\frac{SVSA_h}{SVSA_l}}{\frac{h}{b}}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $2.7 = (60) \cdot \frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}$

## 12) Procentowy procent hamowania przedniego Procent zabezpieczenia przed nurkowaniem ↗

**fx**  $\%B_f = \frac{\%AD_f}{\frac{\frac{SVSA_h}{SVSA_l}}{\frac{h}{b}}}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $60 = \frac{2.7}{\frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}}$

## 13) Procentowy procent hamowania tylnego Procent zabezpieczenia przed podniesieniem ↗

**fx**  $\%B_r = \frac{\%AL_r}{\frac{\frac{SVSA_h}{SVSA_l}}{\frac{h}{b}}}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $60.88889 = \frac{2.74}{\frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}}$



## 14) Ramię obrotowe, widok z przodu ↗

**fx**  $f_{VSA} = \frac{\frac{a_{tw}}{2}}{1 - RC}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $1332.667\text{mm} = \frac{\frac{1999\text{mm}}{2}}{1 - 0.25}$

## 15) Roluj cambera ↗

**fx**  $RC = \frac{\theta c}{RA}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $0.25 = \frac{2^\circ}{8^\circ}$

## 16) Rozstaw osi pojazdu na podstawie procentu anty-nurkowania ↗

**fx**  $b = \frac{\%AD_f}{(\%B_f) \cdot \frac{\frac{SVSA_h}{SVSA_l}}{h}}$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex**  $1350\text{mm} = \frac{2.7}{(60) \cdot \frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{10000\text{mm}}}$



## 17) Rozstaw osi pojazdu od procentu Anti Lift ↗

**fx**

$$b = \frac{\%AL_r}{(\%B_f) \cdot \frac{\text{SVSA}_h}{\text{SVSA}_l} \cdot h}$$

Otwórz kalkulator ↗

**ex**

$$1370\text{mm} = \frac{2.74}{(60) \cdot \frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{10000\text{mm}}}$$

## 18) Szybkość zmiany pochylenia ↗

**fx**

$$\theta = a \tan\left(\frac{1}{fvsa}\right)$$

Otwórz kalkulator ↗

**ex**

$$36.89742^\circ = a \tan\left(\frac{1}{1332\text{mm}}\right)$$

## 19) Wysokość środka ciężkości od powierzchni drogi na podstawie procentowego zabezpieczenia przed nurkowaniem ↗

**fx**

$$h = \frac{(\%B_f) \cdot \left(\frac{\text{SVSA}_h}{\text{SVSA}_l}\right) \cdot b}{\%AD_f}$$

Otwórz kalkulator ↗

**ex**

$$10000\text{mm} = \frac{(60) \cdot \left(\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}\right) \cdot 1350\text{mm}}{2.7}$$



## 20) Wysokość środka ciężkości od powierzchni drogi na podstawie procentowego zabezpieczenia przed podniesieniem ↗

**fx** 
$$h = \frac{(\%B_r) \cdot \left( \frac{SVSA_h}{SVSA_l} \right) \cdot b}{\%AL_r}$$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex** 
$$9870.438mm = \frac{(60.1) \cdot \left( \frac{200mm}{600mm} \right) \cdot 1350mm}{2.74}$$

## Widok z boku ↗

### 21) Widok z boku Długość ramienia obrotowego, podana wartość procentowa zabezpieczenia przed podniesieniem ↗

**fx** 
$$SVSA_l = \frac{(\%B_r) \cdot \frac{SVSA_h}{\frac{h}{b}}}{\%AL_r}$$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex** 
$$592.2263mm = \frac{(60.1) \cdot \frac{200mm}{\frac{10000mm}{1350mm}}}{2.74}$$

### 22) Widok z boku Długość ramienia wahadłowego, podana wartość procentowa zabezpieczenia przed nurkowaniem ↗

**fx** 
$$SVSA_l = \frac{(\%B_f) \cdot \frac{SVSA_h}{\frac{h}{b}}}{\%AD_f}$$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

**ex** 
$$600mm = \frac{(60) \cdot \frac{200mm}{\frac{10000mm}{1350mm}}}{2.7}$$



**23) Widok z boku Wysokość ramienia obrotowego Podana wartość procentowa zabezpieczenia przed podniesieniem ↗**

**fx** 
$$SVSA_h = \frac{\%AL_r}{(\%B_r) \cdot \frac{1}{\frac{SVSA_1}{\frac{h}{b}}}}$$

Otwórz kalkulator ↗

**ex** 
$$202.6253mm = \frac{2.74}{(60.1) \cdot \frac{1}{\frac{600mm}{\frac{10000mm}{1350mm}}}}$$

**24) Widok z boku Wysokość ramienia wahadłowego Podana wartość procentowa zabezpieczenia przed nurkowaniem ↗**

**fx** 
$$SVSA_h = \frac{\%AD_f}{(\%B_f) \cdot \frac{1}{\frac{SVSA_1}{\frac{h}{b}}}}$$

Otwórz kalkulator ↗

**ex** 
$$200mm = \frac{2.7}{(60) \cdot \frac{1}{\frac{600mm}{\frac{10000mm}{1350mm}}}}$$



## Używane zmienne

- **%AD<sub>f</sub>** Procentowy front przeciw nurkowaniu
- **%AL<sub>r</sub>** Procentowe zabezpieczenie przed podniesieniem
- **%AS** %Anty przysiad
- **%B<sub>f</sub>** Procentowe hamowanie przednie
- **%B<sub>r</sub>** Procentowe hamowanie tylne
- **a** Pozioma odległość środka ciężkości od osi przedniej (*Milimetr*)
- **a<sub>tw</sub>** Szerokość toru pojazdu (*Milimetr*)
- **b** Rozstaw osi pojazdu (*Milimetr*)
- **c** Pozioma odległość środka ciężkości od tylnej osi (*Milimetr*)
- **F<sub>coil</sub>** Siła sprężyny śrubowej (*Newton*)
- **fvsa** Ramię obrotowe, widok z przodu (*Milimetr*)
- **h** Wysokość środka ciężkości nad drogą (*Milimetr*)
- **IR** Stosunek instalacji
- **k** Sztywność sprężyny śrubowej (*Newton na metr*)
- **m** Masa pojazdu (*Kilogram*)
- **M.R.** Współczynnik ruchu w zawieszeniu
- **RA** Kąt obrotu (*Stopień*)
- **RC** Roluj cambera
- **SVSA<sub>h</sub>** Widok z boku Wysokość ramienia obrotowego (*Milimetr*)
- **SVSA<sub>l</sub>** Widok z boku Długość ramienia wahadłowego (*Milimetr*)
- **W<sub>f</sub>** Masa na osi przedniej (*Kilogram*)
- **W<sub>r</sub>** Masa na tylnej osi (*Kilogram*)



- **X** Maksymalna kompresja na wiosnę (*Milimetr*)
- **θ** Szybkość zmiany pochylenia (*Stopień*)
- **θc** Kąt pochylenia (*Stopień*)
- **ΦR** Kąt między układem scalonym a masą (*Stopień*)



# Stałe, funkcje, stosowane pomiary

- **Funkcjonować:** atan, atan(Number)  
*Inverse trigonometric tangent function*
- **Funkcjonować:** sqrt, sqrt(Number)  
*Square root function*
- **Funkcjonować:** tan, tan(Angle)  
*Trigonometric tangent function*
- **Pomiar:** Długość in Milimetr (mm)  
*Długość Konwersja jednostek* ↗
- **Pomiar:** Waga in Kilogram (kg)  
*Waga Konwersja jednostek* ↗
- **Pomiar:** Zmuszać in Newton (N)  
*Zmuszać Konwersja jednostek* ↗
- **Pomiar:** Kąt in Stopień (°)  
*Kąt Konwersja jednostek* ↗
- **Pomiar:** Napięcie powierzchniowe in Newton na metr (N/m)  
*Napięcie powierzchniowe Konwersja jednostek* ↗



## Sprawdź inne listy formuł

- [Układ napędowy Formuły](#) ↗
- [Geometria zawieszenia Formuły](#) ↗
- [Zderzenie pojazdu Formuły](#) ↗

Nie krępuj się UDOSTĘPNIJ ten dokument swoim znajomym!

### PDF Dostępne w

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

11/27/2023 | 8:56:09 AM UTC

[Zostaw swoją opinię tutaj...](#)

