



calculatoratoz.com



unitsconverters.com

Geometria niezależnego zawieszenia Formuły

Kalkulatory!

Przykłady!

konwersje!

Zakładka calculatoratoz.com, unitsconverters.com

Najszerzy zasięg kalkulatorów i rosniecie - **30 000+ kalkulatorów!**
Oblicz z inną jednostką dla każdej zmiennej - **W wbudowanej konwersji jednostek!**

Najszerzy zbiór miar i jednostek - **250+ pomiarów!**

Nie krępuj się UDOSTĘPNIJ ten dokument swoim znajomym!

[Zostaw swoją opinię tutaj...](#)



© calculatoratoz.com. A [softusvista inc.](#) venture!



Lista 17 Geometria niezależnego zawieszenia Formuły

Geometria niezależnego zawieszenia ↗

1) Kąt między układem scalonym a masą ↗

fx $\Phi R = a \tan\left(\frac{SVSA_h}{SVSA_l}\right)$

Otwórz kalkulator ↗

ex $18.43495^\circ = a \tan\left(\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}\right)$

2) Procent antyprzysiadu ↗

fx $\%AS = \left(\frac{\tan(\Phi R)}{\frac{h}{b}} \right) \cdot 100$

Otwórz kalkulator ↗

ex $4.498704 = \left(\frac{\tan(18.43^\circ)}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}} \right) \cdot 100$



3) Procentowe zabezpieczenie przed nurkowaniem z przodu

fx

$$\%AD_f = (\%B_f) \cdot \frac{\frac{SVSA_h}{SVSA_l}}{\frac{h}{b}}$$

Otwórz kalkulator **ex**

$$2.7 = (60) \cdot \frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}$$

4) Procentowe zabezpieczenie przed podniesieniem

fx

$$\%AL_r = (\%B_f) \cdot \frac{\frac{SVSA_h}{SVSA_l}}{\frac{h}{b}}$$

Otwórz kalkulator **ex**

$$2.7 = (60) \cdot \frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}$$

5) Procentowy procent hamowania przedniego Procent zabezpieczenia przed nurkowaniem

fx

$$\%B_f = \frac{\%AD_f}{\frac{\frac{SVSA_h}{SVSA_l}}{\frac{h}{b}}}$$

Otwórz kalkulator **ex**

$$60 = \frac{2.7}{\frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}}$$



6) Procentowy procent hamowania tylnego Procent zabezpieczenia przed podniesieniem ↗

fx

$$\%B_r = \frac{\%AL_r}{\frac{SVSA_h}{\frac{SVSA_l}{\frac{h}{b}}}}$$

Otwórz kalkulator ↗

ex

$$60.88889 = \frac{2.74}{\frac{200mm}{\frac{600mm}{\frac{10000mm}{1350mm}}}}$$

7) Ramię obrotowe, widok z przodu ↗

fx

$$fvsa = \frac{\frac{a_{tw}}{2}}{1 - RC}$$

Otwórz kalkulator ↗

ex

$$1332.667mm = \frac{\frac{1999mm}{2}}{1 - 0.25}$$

8) Roluj cambera ↗

fx

$$RC = \frac{\theta c}{RA}$$

Otwórz kalkulator ↗

ex

$$0.25 = \frac{2^\circ}{8^\circ}$$



9) Rozstaw osi pojazdu na podstawie procentu anty-nurkowania

fx $b = \frac{\%AD_f}{(\%B_f) \cdot \frac{SVSA_h}{SVSA_l} \cdot h}$

[Otwórz kalkulator !\[\]\(e2376d476d06eb31946dc01a69a4403a_img.jpg\)](#)

ex $1350\text{mm} = \frac{2.7}{(60) \cdot \frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{10000\text{mm}}}$

10) Rozstaw osi pojazdu od procentu Anti Lift

fx $b = \frac{\%AL_r}{(\%B_f) \cdot \frac{SVSA_h}{SVSA_l} \cdot h}$

[Otwórz kalkulator !\[\]\(0b5e7e25e8775f7e7e80906ada4f0021_img.jpg\)](#)

ex $1370\text{mm} = \frac{2.74}{(60) \cdot \frac{\frac{200\text{mm}}{600\text{mm}}}{10000\text{mm}}}$

11) Szybkość zmiany pochylenia

fx $\theta = a \tan\left(\frac{1}{fvsa}\right)$

[Otwórz kalkulator !\[\]\(bd3b31712ad9bab5a241210fa6925cdd_img.jpg\)](#)

ex $36.89742^\circ = a \tan\left(\frac{1}{1332\text{mm}}\right)$



12) Wysokość środka ciężkości od powierzchni drogi na podstawie procentowego zabezpieczenia przed nurkowaniem ↗

fx
$$h = \frac{(\%B_f) \cdot \left(\frac{SVSA_h}{SVSA_l} \right) \cdot b}{\%AD_f}$$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

ex
$$10000mm = \frac{(60) \cdot \left(\frac{200mm}{600mm} \right) \cdot 1350mm}{2.7}$$

13) Wysokość środka ciężkości od powierzchni drogi na podstawie procentowego zabezpieczenia przed podniesieniem ↗

fx
$$h = \frac{(\%B_r) \cdot \left(\frac{SVSA_h}{SVSA_l} \right) \cdot b}{\%AL_r}$$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

ex
$$9870.438mm = \frac{(60.1) \cdot \left(\frac{200mm}{600mm} \right) \cdot 1350mm}{2.74}$$

Widok z boku ↗

14) Widok z boku Długość ramienia obrotowego, podana wartość procentowa zabezpieczenia przed podniesieniem ↗

fx
$$SVSA_l = \frac{(\%B_r) \cdot \frac{SVSA_h}{\frac{h}{b}}}{\%AL_r}$$

[Otwórz kalkulator ↗](#)

ex
$$592.2263mm = \frac{(60.1) \cdot \frac{200mm}{\frac{10000mm}{1350mm}}}{2.74}$$



15) Widok z boku Długość ramienia wahadłowego, podana wartość procentowa zabezpieczenia przed nurkowaniem ↗

fx
$$\text{SVSA}_1 = \frac{(\%B_f) \cdot \frac{\text{SVSA}_h}{\frac{h}{b}}}{\%AD_f}$$

Otwórz kalkulator ↗

ex
$$600\text{mm} = \frac{(60) \cdot \frac{200\text{mm}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}}{2.7}$$

16) Widok z boku Wysokość ramienia obrotowego Podana wartość procentowa zabezpieczenia przed podniesieniem ↗

fx
$$\text{SVSA}_h = \frac{\%AL_r}{(\%B_r) \cdot \frac{1}{\frac{\text{SVSA}_1}{\frac{h}{b}}}}$$

Otwórz kalkulator ↗

ex
$$202.6253\text{mm} = \frac{2.74}{(60.1) \cdot \frac{1}{\frac{600\text{mm}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}}}$$

17) Widok z boku Wysokość ramienia wahadłowego Podana wartość procentowa zabezpieczenia przed nurkowaniem ↗

fx
$$\text{SVSA}_h = \frac{\%AD_f}{(\%B_f) \cdot \frac{1}{\frac{\text{SVSA}_1}{\frac{h}{b}}}}$$

Otwórz kalkulator ↗

ex
$$200\text{mm} = \frac{2.7}{(60) \cdot \frac{1}{\frac{600\text{mm}}{\frac{10000\text{mm}}{1350\text{mm}}}}}$$



Używane zmienne

- **%AD_f** Procentowy front przeciw nurkowaniu
- **%AL_r** Procentowe zabezpieczenie przed podniesieniem
- **%AS** %Anty przysiad
- **%B_f** Procentowe hamowanie przednie
- **%B_r** Procentowe hamowanie tylne
- **a_{tw}** Szerokość toru pojazdu (*Milimetr*)
- **b** Rozstaw osi pojazdu (*Milimetr*)
- **fvsa** Ramię obrotowe, widok z przodu (*Milimetr*)
- **h** Wysokość środka ciężkości nad drogą (*Milimetr*)
- **RA** Kąt obrotu (*Stopień*)
- **RC** Roluj cambera
- **SVSA_h** Widok z boku Wysokość ramienia obrotowego (*Milimetr*)
- **SVSA_I** Widok z boku Długość ramienia wahadłowego (*Milimetr*)
- **θ** Szybkość zmiany pochylenia (*Stopień*)
- **θc** Kąt pochylenia (*Stopień*)
- **ΦR** Kąt między układem scalonym a masą (*Stopień*)



Stałe, funkcje, stosowane pomiary

- **Funkcjonować:** atan, atan(Number)
Inverse trigonometric tangent function
- **Funkcjonować:** tan, tan(Angle)
Trigonometric tangent function
- **Pomiar:** Długość in Milimetr (mm)
Długość Konwersja jednostek ↗
- **Pomiar:** Kąt in Stopień (°)
Kąt Konwersja jednostek ↗



Sprawdź inne listy formuł

- Geometria niezależnego zawieszenia Formuły ↗

Nie krępuj się UDOSTĘPNIJ ten dokument swoim znajomym!

PDF Dostępne w

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

11/17/2023 | 4:21:20 AM UTC

[Zostaw swoją opinię tutaj...](#)

