

calculatoratoz.comunitsconverters.com

Diseño de componentes del sistema de agitación Fórmulas

[¡Calculadoras!](#)[¡Ejemplos!](#)[¡Conversiones!](#)

Marcador calculatoratoz.com, unitsconverters.com

Cobertura más amplia de calculadoras y creciente - **¡30.000+ calculadoras!**
Calcular con una unidad diferente para cada variable - **¡Conversión de unidades integrada!**

La colección más amplia de medidas y unidades - **¡250+ Medidas!**

¡Siéntete libre de COMPARTIR este documento con tus amigos!

[Por favor, deje sus comentarios aquí...](#)



Lista de 18 Diseño de componentes del sistema de agitación Fórmulas

Diseño de componentes del sistema de agitación ↗

1) Deflexión máxima debido a cada carga ↗

$$fx \quad \delta_{Load} = \frac{W \cdot L^3}{(3 \cdot E) \cdot \left(\frac{\pi}{64}\right) \cdot d^4}$$

[Calculadora abierta ↗](#)

$$ex \quad 0.033252mm = \frac{19.8N \cdot (100mm)^3}{(3 \cdot 195000N/mm^2) \cdot \left(\frac{\pi}{64}\right) \cdot (12mm)^4}$$

2) Deflexión máxima debido al eje con peso uniforme ↗

$$fx \quad \delta_s = \frac{w \cdot L^4}{(8 \cdot E) \cdot \left(\frac{\pi}{64}\right) \cdot d^4}$$

[Calculadora abierta ↗](#)

$$ex \quad 0.0056668mm = \frac{90N \cdot (100mm)^4}{(8 \cdot 195000N/mm^2) \cdot \left(\frac{\pi}{64}\right) \cdot (12mm)^4}$$

3) Diámetro del eje hueco sujeto al momento de flexión máximo ↗

$$fx \quad d_o = \left(\frac{M_m}{\left(\frac{\pi}{32}\right) \cdot (f_b) \cdot (1 - k^2)} \right)^{\frac{1}{3}}$$

[Calculadora abierta ↗](#)

$$ex \quad 18.41035mm = \left(\frac{34000N*mm}{\left(\frac{\pi}{32}\right) \cdot (200N/mm^2) \cdot \left(1 - (0.85)^2\right)} \right)^{\frac{1}{3}}$$



4) Diámetro del eje sólido basado en el momento de flexión equivalente ↗

fx $d_{solidshaft} = \left(M_e \cdot \frac{32}{\pi} \cdot \frac{1}{f_b} \right)^{\frac{1}{3}}$

Calculadora abierta ↗

ex $6.338406\text{mm} = \left(5000\text{N}\cdot\text{mm} \cdot \frac{32}{\pi} \cdot \frac{1}{200\text{N}/\text{mm}^2} \right)^{\frac{1}{3}}$

5) Diámetro del eje sólido basado en el momento de torsión equivalente ↗

fx $Diameter_{solidshaft} = \left(T_e \cdot \frac{16}{\pi} \cdot \frac{1}{f_s} \right)^{\frac{1}{3}}$

Calculadora abierta ↗

ex $21.55009\text{mm} = \left(900000\text{N}\cdot\text{mm} \cdot \frac{16}{\pi} \cdot \frac{1}{458\text{N}/\text{mm}^2} \right)^{\frac{1}{3}}$

6) Diámetro del eje sólido sujeto al momento de flexión máximo ↗

fx $d_{solidshaft} = \left(\frac{M_{solidshaft}}{\left(\frac{\pi}{32} \right) \cdot f_b} \right)^{\frac{1}{3}}$

Calculadora abierta ↗

ex $5.733114\text{mm} = \left(\frac{3700\text{N}\cdot\text{mm}}{\left(\frac{\pi}{32} \right) \cdot 200\text{N}/\text{mm}^2} \right)^{\frac{1}{3}}$



7) Diámetro exterior del eje hueco basado en el momento de flexión equivalente

fx $d_{\text{hollowshaft}} = \left((M_e) \cdot \left(\frac{32}{\pi} \right) \cdot \frac{1}{(f_b) \cdot (1 - k^4)} \right)^{\frac{1}{3}}$

Calculadora abierta 

ex $8.10661\text{mm} = \left((5000\text{N*mm}) \cdot \left(\frac{32}{\pi} \right) \cdot \frac{1}{(200\text{N/mm}^2) \cdot (1 - (0.85)^4)} \right)^{\frac{1}{3}}$

8) Diámetro exterior del eje hueco basado en el momento de torsión equivalente

fx $d_o = \left((T_e) \cdot \left(\frac{16}{\pi} \right) \cdot \frac{1}{(f_s) \cdot (1 - k^4)} \right)^{\frac{1}{3}}$

Calculadora abierta 

ex $27.56185\text{mm} = \left((900000\text{N*mm}) \cdot \left(\frac{16}{\pi} \right) \cdot \frac{1}{(458\text{N/mm}^2) \cdot (1 - (0.85)^4)} \right)^{\frac{1}{3}}$

9) Fuerza para el diseño de un eje basado en flexión pura

fx $F_m = \frac{T_m}{0.75 \cdot h_m}$

Calculadora abierta 

ex $83.31108\text{N} = \frac{4680\text{N*mm}}{0.75 \cdot 74.9\text{mm}}$

10) Momento de flexión equivalente para eje hueco

fx $M_{e,hollowshaft} = \left(\frac{\pi}{32} \right) \cdot (f_b) \cdot (d_o^3) \cdot (1 - k^4)$

Calculadora abierta 

ex $75083.08\text{N*mm} = \left(\frac{\pi}{32} \right) \cdot (200\text{N/mm}^2) \cdot (20\text{mm}^3) \cdot (1 - (0.85)^4)$



11) Momento de flexión equivalente para eje sólido ↗

fx $M_{esolidshaft} = \left(\frac{1}{2} \right) \cdot \left(M_m + \sqrt{M_m^2 + T_m^2} \right)$

Calculadora abierta ↗

ex

$$34160.29 \text{ N*mm} = \left(\frac{1}{2} \right) \cdot \left(34000 \text{ N*mm} + \sqrt{(34000 \text{ N*mm})^2 + (4680 \text{ N*mm})^2} \right)$$

12) Momento de flexión máximo sujeto al eje ↗

fx $M_m = l \cdot F_m$

Calculadora abierta ↗

ex $34000 \text{ N*mm} = 400 \text{ mm} \cdot 85 \text{ N}$

13) Momento de torsión equivalente para eje hueco ↗

fx $T_{ehollowshaft} = \left(\frac{\pi}{16} \right) \cdot (f_b) \cdot (d_o^3) \cdot (1 - k^4)$

Calculadora abierta ↗

ex $150166.2 \text{ N*mm} = \left(\frac{\pi}{16} \right) \cdot (200 \text{ N/mm}^2) \cdot (20 \text{ mm}^3) \cdot (1 - (0.85)^4)$

14) Momento de torsión equivalente para eje sólido ↗

fx $T_{esolidshaft} = \sqrt{(M_m^2) + (T_m^2)}$

Calculadora abierta ↗

ex $34320.58 \text{ N*mm} = \sqrt{((34000 \text{ N*mm})^2) + ((4680 \text{ N*mm})^2)}$



15) Par máximo para eje hueco ↗

fx $T_m_{\text{hollowshaft}} = \left(\left(\frac{\pi}{16} \right) \cdot (d_o^3) \cdot (f_s) \cdot (1 - k^2) \right)$

Calculadora abierta ↗

ex $199640.4 \text{ N} \cdot \text{mm} = \left(\left(\frac{\pi}{16} \right) \cdot ((20 \text{ mm})^3) \cdot (458 \text{ N/mm}^2) \cdot (1 - (0.85)^2) \right)$

16) Par máximo para eje sólido ↗

fx $T_m_{\text{solidshaft}} = \left(\left(\frac{\pi}{16} \right) \cdot (d^3) \cdot (f_s) \right)$

Calculadora abierta ↗

ex $155395.7 \text{ N} \cdot \text{mm} = \left(\left(\frac{\pi}{16} \right) \cdot ((12 \text{ mm})^3) \cdot (458 \text{ N/mm}^2) \right)$

17) Par motor nominal ↗

fx $T_r = \left(\frac{P \cdot 4500}{2 \cdot \pi \cdot N} \right)$

Calculadora abierta ↗

ex $2.2E^6 \text{ N} \cdot \text{mm} = \left(\frac{0.25 \text{ hp} \cdot 4500}{2 \cdot \pi \cdot 575 \text{ rev/min}} \right)$

18) Velocidad crítica para cada deflexión ↗

fx $N_c = \frac{946}{\sqrt{\delta_s}}$

Calculadora abierta ↗

ex $13378.46 \text{ rev/min} = \frac{946}{\sqrt{0.005 \text{ mm}}}$



Variables utilizadas

- **d** Diámetro del eje para agitador (*Milímetro*)
- **d_{hollowshaft}** Diámetro del eje hueco para agitador (*Milímetro*)
- **d_o** Diámetro exterior del eje hueco (*Milímetro*)
- **d_{solidshaft}** Diámetro del eje sólido para agitador (*Milímetro*)
- **Diameter_{solidshaft}** Diámetro del eje sólido (*Milímetro*)
- **E** Módulo de elasticidad (*Newton/Milímetro cuadrado*)
- **f_b** Esfuerzo de flexión (*Newton por milímetro cuadrado*)
- **F_m** Fuerza (*Newton*)
- **f_s** Esfuerzo cortante torsional en el eje (*Newton por milímetro cuadrado*)
- **h_m** Altura del líquido del manómetro (*Milímetro*)
- **k** Relación de diámetro interior a exterior del eje hueco
- **l** Longitud del eje (*Milímetro*)
- **L** Longitud (*Milímetro*)
- **M_e** Momento de flexión equivalente (*newton milímetro*)
- **M_m** Momento de flexión máximo (*newton milímetro*)
- **M_{solidshaft}** Momento de flexión máximo para eje sólido (*newton milímetro*)
- **M_{e_{hollowshaft}}** Momento flector equivalente para eje hueco (*newton milímetro*)
- **M_{e_{solidshaft}}** Momento de flexión equivalente para eje sólido (*newton milímetro*)
- **N** Velocidad del agitador (*Revolución por minuto*)
- **N_c** Velocidad crítica (*Revolución por minuto*)
- **P** Fuerza (*Caballo de fuerza*)
- **T_e** Momento de torsión equivalente (*newton milímetro*)
- **T_m** Par máximo para agitador (*newton milímetro*)
- **T_r** Par motor nominal (*newton milímetro*)



- **$T_e_{\text{hollowshaft}}$** Momento de torsión equivalente para eje hueco (*newton milímetro*)
- **$T_e_{\text{solidshaft}}$** Momento de torsión equivalente para eje sólido (*newton milímetro*)
- **$T_m_{\text{hollowshaft}}$** Par máximo para eje hueco (*newton milímetro*)
- **$T_m_{\text{solidshaft}}$** Par máximo para eje sólido (*newton milímetro*)
- **w** Carga uniformemente distribuida por unidad de longitud (*Newton*)
- **W** Carga concentrada (*Newton*)
- **δ_{Load}** Deflexión debido a cada Carga (*Milímetro*)
- **δ_s** Desviación (*Milímetro*)



Constantes, funciones, medidas utilizadas

- **Constante:** pi, 3.14159265358979323846264338327950288
Archimedes' constant
- **Función:** sqrt, sqrt(Number)
Square root function
- **Medición:** Longitud in Milímetro (mm)
Longitud Conversión de unidades ↗
- **Medición:** Presión in Newton/Milímetro cuadrado (N/mm²)
Presión Conversión de unidades ↗
- **Medición:** Energía in Caballo de fuerza (hp)
Energía Conversión de unidades ↗
- **Medición:** Fuerza in Newton (N)
Fuerza Conversión de unidades ↗
- **Medición:** Velocidad angular in Revolución por minuto (rev/min)
Velocidad angular Conversión de unidades ↗
- **Medición:** Esfuerzo de torsión in newton milímetro (N*mm)
Esfuerzo de torsión Conversión de unidades ↗
- **Medición:** Momento de Fuerza in newton milímetro (N*mm)
Momento de Fuerza Conversión de unidades ↗
- **Medición:** Momento de flexión in newton milímetro (N*mm)
Momento de flexión Conversión de unidades ↗
- **Medición:** Estrés in Newton por milímetro cuadrado (N/mm²)
Estrés Conversión de unidades ↗



Consulte otras listas de fórmulas

- [Diseño de componentes del sistema de agitación Fórmulas](#) ↗
- [Diseño de clave Fórmulas](#) ↗
- [Diseño de Eje Basado en Velocidad Crítica Fórmulas](#) ↗
- [Diseño de prensaestopas y prensaestopas Fórmulas](#) ↗
- [Diseño de la hoja del impulsor Fórmulas](#) ↗
- [Requisitos de potencia para la agitación Fórmulas](#) ↗
- [Acoplamientos de eje Fórmulas](#) ↗
- [Eje sujeto a momento de flexión solamente Fórmulas](#) ↗
- [Eje sujeto a momento de torsión y momento de flexión combinados Fórmulas](#) ↗

¡Siéntete libre de COMPARTIR este documento con tus amigos!

PDF Disponible en

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

11/27/2023 | 5:20:11 AM UTC

[Por favor, deje sus comentarios aquí...](#)

