



calculatoratoz.com



unitsconverters.com

Freinage de roue arrière pour voiture de course Formules

calculatrices !

Exemples!

conversions !

Signet calculatoratoz.com, unitsconverters.com

Couverture la plus large des calculatrices et croissantes - **30 000+ calculatrices !**

Calculer avec une unité différente pour chaque variable - **Dans la conversion d'unité intégrée !**

La plus large collection de mesures et d'unités - **250+ Mesures !**

N'hésitez pas à PARTAGER ce document avec vos amis !

[Veuillez laisser vos commentaires ici...](#)



Liste de 19 Freinage de roue arrière pour voiture de course Formules

Freinage de roue arrière pour voiture de course ↗

Effets sur la roue avant (FW) ↗

1) Coefficient de frottement entre la roue et la surface de la route sur la roue avant ↗

$$fx \quad \mu_{FW} = \frac{W \cdot (b - x) \cdot \frac{\cos(\theta)}{R_F} - b}{h}$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 0.456032 = \frac{13000N \cdot (2.7m - 1.2m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{7103N} - 2.7m}{0.007919m}$$

2) Distance horizontale du centre de gravité de l'essieu arrière sur la roue avant ↗

$$fx \quad x = (b - \mu_{FW} \cdot h) - R_F \cdot \frac{b - \mu_{FW} \cdot h}{W \cdot \cos(\theta)}$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex

$$1.200396m = (2.7m - 0.456032 \cdot 0.007919m) - 7103N \cdot \frac{2.7m - 0.456032 \cdot 0.007919m}{13000N \cdot \cos(10^\circ)}$$

3) Empattement sur la roue avant ↗

$$fx \quad b = \frac{R_F \cdot \mu_{FW} \cdot h + W \cdot x \cdot \cos(\theta)}{W \cdot \cos(\theta) - R_F}$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 2.7m = \frac{7103N \cdot 0.456032 \cdot 0.007919m + 13000N \cdot 1.2m \cdot \cos(10^\circ)}{13000N \cdot \cos(10^\circ) - 7103N}$$



4) Force de réaction normale à la roue avant

$$fx \quad R_F = W \cdot (b - x) \cdot \frac{\cos(\theta)}{b + \mu_{FW} \cdot h}$$

[Ouvrir la calculatrice](#)

$$ex \quad 7103N = 13000N \cdot (2.7m - 1.2m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{2.7m + 0.456032 \cdot 0.007919m}$$

5) Hauteur du centre de gravité depuis la surface de la route sur la roue avant

$$fx \quad h = \frac{W \cdot (b - x) \cdot \frac{\cos(\theta)}{R_F} - b}{\mu_{FW}}$$

[Ouvrir la calculatrice](#)

$$ex \quad 0.007919m = \frac{13000N \cdot (2.7m - 1.2m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{7103N} - 2.7m}{0.456032}$$

6) Pente de la route sur la roue avant

$$fx \quad \theta = a \cos\left(\frac{R_F}{W \cdot \frac{b-x}{b+\mu_{FW}\cdot h}}\right)$$

[Ouvrir la calculatrice](#)

$$ex \quad 10^\circ = a \cos\left(\frac{7103N}{13000N \cdot \frac{2.7m-1.2m}{2.7m+0.456032\cdot 0.007919m}}\right)$$

7) Poids du véhicule sur la roue avant

$$fx \quad W = \frac{R_F}{(b - x) \cdot \frac{\cos(\theta)}{b + \mu_{FW} \cdot h}}$$

[Ouvrir la calculatrice](#)

$$ex \quad 13000N = \frac{7103N}{(2.7m - 1.2m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{2.7m + 0.456032 \cdot 0.007919m}}$$



Effets sur la roue arrière (RW) ↗

8) Coefficient de friction utilisant le retard sur la roue arrière ↗

$$fx \quad \mu_{RW} = \frac{\left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta)\right) \cdot b}{(b - x) \cdot \cos(\theta) - \left(\left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta)\right) \cdot h\right)}$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 0.48 = \frac{\left(\frac{0.86885m/s^2}{[g]} + \sin(10^\circ)\right) \cdot 2.7m}{(2.7m - 1.2m) \cdot \cos(10^\circ) - \left(\left(\frac{0.86885m/s^2}{[g]} + \sin(10^\circ)\right) \cdot 0.007919m\right)}$$

9) Coefficient de frottement entre la roue et la surface de la route sur la roue arrière ↗

$$fx \quad \mu_{RW} = \frac{R_R \cdot b - W \cdot x \cdot \cos(\theta)}{h \cdot (W \cdot \cos(\theta) - R_R)}$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 0.480028 = \frac{5700N \cdot 2.7m - 13000N \cdot 1.2m \cdot \cos(10^\circ)}{0.007919m \cdot (13000N \cdot \cos(10^\circ) - 5700N)}$$

10) Distance horizontale du centre de gravité de l'essieu arrière sur la roue arrière ↗

$$fx \quad x = R_R \cdot \frac{b + \mu_{RW} \cdot h}{W \cdot \cos(\theta)} - \mu_{RW} \cdot h$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 1.2m = 5700N \cdot \frac{2.7m + 0.48 \cdot 0.007919m}{13000N \cdot \cos(10^\circ)} - 0.48 \cdot 0.007919m$$

11) Distance horizontale du centre de gravité utilisant le retard sur la roue arrière ↗

$$fx \quad x = b - \left(\left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta) \right) \cdot \frac{b + \mu_{RW} \cdot h}{\mu_{RW} \cdot \cos(\theta)} \right)$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 1.2m = 2.7m - \left(\left(\frac{0.86885m/s^2}{[g]} + \sin(10^\circ) \right) \cdot \frac{2.7m + 0.48 \cdot 0.007919m}{0.48 \cdot \cos(10^\circ)} \right)$$



12) Empattement du véhicule utilisant un ralentissement sur la roue arrière

fx $b = \frac{\left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta)\right) \cdot \mu_{RW} \cdot h + \mu_{RW} \cdot x \cdot \cos(\theta)}{\mu_{RW} \cdot \cos(\theta) - \left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta)\right)}$

[Ouvrir la calculatrice !\[\]\(e2376d476d06eb31946dc01a69a4403a_img.jpg\)](#)

ex $2.7m = \frac{\left(\frac{0.86885m/s^2}{[g]} + \sin(10^\circ)\right) \cdot 0.48 \cdot 0.007919m + 0.48 \cdot 1.2m \cdot \cos(10^\circ)}{0.48 \cdot \cos(10^\circ) - \left(\frac{0.86885m/s^2}{[g]} + \sin(10^\circ)\right)}$

13) Empattement sur la roue arrière

fx $b = \left(W \cdot (x + \mu_{RW} \cdot h) \cdot \frac{\cos(\theta)}{R_R}\right) - \mu_{RW} \cdot h$

[Ouvrir la calculatrice !\[\]\(0b5e7e25e8775f7e7e80906ada4f0021_img.jpg\)](#)

ex $2.7m = \left(13000N \cdot (1.2m + 0.48 \cdot 0.007919m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{5700N}\right) - 0.48 \cdot 0.007919m$

14) Force de réaction normale à la roue arrière

fx $R_R = W \cdot (x + \mu_{RW} \cdot h) \cdot \frac{\cos(\theta)}{b + \mu_{RW} \cdot h}$

[Ouvrir la calculatrice !\[\]\(bd3b31712ad9bab5a241210fa6925cdd_img.jpg\)](#)

ex $5699.999N = 13000N \cdot (1.2m + 0.48 \cdot 0.007919m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{2.7m + 0.48 \cdot 0.007919m}$

15) Hauteur du centre de gravité depuis la surface de la route sur la roue arrière

fx $h = \frac{R_R \cdot b - W \cdot x \cdot \cos(\theta)}{\mu_{RW} \cdot (W \cdot \cos(\theta) - R_R)}$

[Ouvrir la calculatrice !\[\]\(7bc43b319a082987e20f7bf78f4bab80_img.jpg\)](#)

ex $0.007919m = \frac{5700N \cdot 2.7m - 13000N \cdot 1.2m \cdot \cos(10^\circ)}{0.48 \cdot (13000N \cdot \cos(10^\circ) - 5700N)}$



16) Hauteur du centre de gravité utilisant le retard sur la roue arrière ↗[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

$$fx \quad h = \frac{\frac{\mu_{RW} \cdot (b-x) \cdot \cos(\theta)}{\left(\frac{a}{g}\right) + \sin(\theta)} - b}{\mu_{RW}}$$

$$ex \quad 0.007919m = \frac{\frac{0.48 \cdot (2.7m - 1.2m) \cdot \cos(10^\circ)}{\left(\frac{0.86885m/s^2}{g}\right) + \sin(10^\circ)} - 2.7m}{0.48}$$

17) Pente de la route sur la roue arrière ↗[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

$$fx \quad \theta = a \cos \left(\frac{R_R}{W \cdot \frac{x + \mu_{RW} \cdot h}{b + \mu_{RW} \cdot h}} \right)$$

$$ex \quad 9.999966^\circ = a \cos \left(\frac{5700N}{13000N \cdot \frac{1.2m + 0.48 \cdot 0.007919m}{2.7m + 0.48 \cdot 0.007919m}} \right)$$

18) Poids du véhicule sur la roue arrière ↗[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

$$fx \quad W = \frac{R_R}{(x + \mu_{RW} \cdot h) \cdot \frac{\cos(\theta)}{b + \mu_{RW} \cdot h}}$$

$$ex \quad 13000N = \frac{5700N}{(1.2m + 0.48 \cdot 0.007919m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{2.7m + 0.48 \cdot 0.007919m}}$$

19) Ralentissement de freinage sur la roue arrière ↗[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

$$fx \quad a = [g] \cdot \left(\frac{\mu_{RW} \cdot (b - x) \cdot \cos(\theta)}{b + \mu_{RW} \cdot h} - \sin(\theta) \right)$$

$$ex \quad 0.86885m/s^2 = [g] \cdot \left(\frac{0.48 \cdot (2.7m - 1.2m) \cdot \cos(10^\circ)}{2.7m + 0.48 \cdot 0.007919m} - \sin(10^\circ) \right)$$



Variables utilisées

- **a** Ralentissement du freinage (*Mètre / Carré Deuxième*)
- **b** Empattement du véhicule (*Mètre*)
- **h** Hauteur du CG du véhicule (*Mètre*)
- **R_F** Réaction normale de la roue avant (*Newton*)
- **R_R** Réaction normale de la roue arrière (*Newton*)
- **W** Poids du véhicule (*Newton*)
- **x** Distance horizontale du CG à partir de l'essieu arrière (*Mètre*)
- **θ** Angle d'inclinaison de la route (*Degré*)
- **μ_{FW}** Coefficient de frottement sur la roue avant
- **μ_{RW}** Coefficient de frottement sur la roue arrière



Constantes, Fonctions, Mesures utilisées

- **Constante:** **[g]**, 9.80665
Accélération gravitationnelle sur Terre
- **Fonction:** **acos**, $\text{acos}(\text{Number})$
La fonction cosinus inverse est la fonction inverse de la fonction cosinus. C'est la fonction qui prend un rapport en entrée et renvoie l'angle dont le cosinus est égal à ce rapport.
- **Fonction:** **cos**, $\text{cos}(\text{Angle})$
Le cosinus d'un angle est le rapport du côté adjacent à l'angle à l'hypoténuse du triangle.
- **Fonction:** **sin**, $\text{sin}(\text{Angle})$
Le sinus est une fonction trigonométrique qui décrit le rapport entre la longueur du côté opposé d'un triangle rectangle et la longueur de l'hypoténuse.
- **La mesure:** **Longueur** in Mètre (m)
Longueur Conversion d'unité ↗
- **La mesure:** **Accélération** in Mètre / Carré Deuxième (m/s^2)
Accélération Conversion d'unité ↗
- **La mesure:** **Force** in Newton (N)
Force Conversion d'unité ↗
- **La mesure:** **Angle** in Degré ($^\circ$)
Angle Conversion d'unité ↗



Vérifier d'autres listes de formules

- Freinage sur toutes les roues pour voiture de course Formules ↗
- Freinage des roues avant pour voitures de course Formules ↗
- Freinage de roue arrière pour voiture de course Formules ↗

N'hésitez pas à PARTAGER ce document avec vos amis !

PDF Disponible en

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

8/20/2024 | 8:17:19 AM UTC

[Veuillez laisser vos commentaires ici...](#)

