

calculatoratoz.comunitsconverters.com

Динамометр Формулы

[Калькуляторы!](#)[Примеры!](#)[Преобразования!](#)

Закладка calculatoratoz.com, unitsconverters.com

Самый широкий охват калькуляторов и рост - **30 000+ калькуляторов!**

Расчет с разными единицами измерения для каждой переменной -

Встроенное преобразование единиц измерения!

Самая широкая коллекция измерений и единиц измерения - **250+ измерений!**

Не стесняйтесь ПОДЕЛИТЬСЯ этим документом с друзьями!

[Пожалуйста, оставьте свой отзыв здесь...](#)



Список 19 Динамометр Формулы

Динамометр ↗

1) Нагрузка на тормоз для тросового тормозного динамометра ↗

fx $W = W_{\text{dead}} - S$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $7N = 9N - 2N$

2) Натяжение натянутой стороны ремня для динамометрического стенда ременной передачи ↗

fx $T_1 = T_2 + \frac{W_{\text{end}} \cdot L_{\text{horizontal}}}{2 \cdot a_{\text{pulley}}}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $26.30556N = 11N + \frac{19N \cdot 1.45m}{2 \cdot 0.9m}$

3) Натяжение провисшей стороны ремня для динамометрического стенда ременной передачи ↗

fx $T_2 = T_1 - \frac{W_{\text{end}} \cdot L_{\text{horizontal}}}{2 \cdot a_{\text{pulley}}}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $6.694444N = 22N - \frac{19N \cdot 1.45m}{2 \cdot 0.9m}$



4) Постоянная для конкретного вала для торсионного динамометра

fx $k = \frac{G \cdot J}{L_{\text{shaft}}}$

[Открыть калькулятор !\[\]\(cbe80b694ebd74fcfe136a095b608235_img.jpg\)](#)

ex $1095.238 = \frac{40 \text{N/m}^2 \cdot 11.5 \text{m}^4}{0.42 \text{m}}$

5) Расстояние, проходимое за один оборот тросовым тормозным динамометром

fx $d = \pi \cdot (D_{\text{wheel}} + d_{\text{rope}})$

[Открыть калькулятор !\[\]\(3e2231b1ad3ca8da8658228c00dd08e0_img.jpg\)](#)

ex $5.340708 \text{m} = \pi \cdot (1.6 \text{m} + 0.1 \text{m})$

6) Тангенциальное усилие для эпициклического динамометра

fx $P_t = \frac{W_{\text{end}} \cdot L_{\text{horizontal}}}{2 \cdot a_{\text{gear}}}$

[Открыть калькулятор !\[\]\(0d5ec72f61334709c3fc9450209b754f_img.jpg\)](#)

ex $10.59615 \text{N} = \frac{19 \text{N} \cdot 1.45 \text{m}}{2 \cdot 1.3 \text{m}}$

7) Уравнение кручения для динамометра кручения

fx $T = k \cdot \theta$

[Открыть калькулятор !\[\]\(b64b40baaee5acddc1eab8538ba84754_img.jpg\)](#)

ex $17.04 \text{N}\cdot\text{m} = 12 \cdot 1.42 \text{rad}$



8) Уравнение кручения для динамометра кручения с использованием модуля жесткости ↗

fx
$$T = \frac{G \cdot \theta \cdot J}{L_{\text{shaft}}}$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex
$$1555.238 \text{ N} \cdot \text{m} = \frac{40 \text{ N/m}^2 \cdot 1.42 \text{ rad} \cdot 11.5 \text{ m}^4}{0.42 \text{ m}}$$

Полярный момент инерции ↗

9) Полярный момент инерции вала для крутильного динамометра ↗

fx
$$J = \frac{T \cdot L_{\text{shaft}}}{G \cdot \theta}$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex
$$0.096127 \text{ m}^4 = \frac{13 \text{ N} \cdot \text{m} \cdot 0.42 \text{ m}}{40 \text{ N/m}^2 \cdot 1.42 \text{ rad}}$$

10) Полярный момент инерции вала для полого вала для крутильного динамометра ↗

fx
$$J = \frac{\pi}{32} \cdot (d_o^4 - d_i^4)$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex
$$0.035619 \text{ m}^4 = \frac{\pi}{32} \cdot ((0.81 \text{ m})^4 - (0.51 \text{ m})^4)$$



11) Полярный момент инерции вала для сплошного вала для крутильного динамометра ↗

fx $J = \frac{\pi}{32} \cdot D_{\text{shaft}}^4$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $0.006136 \text{m}^4 = \frac{\pi}{32} \cdot (0.5 \text{m})^4$

Передаваемая мощность ↗

12) Мощность, передаваемая для эпициклического динамометра ↗

fx $P = \frac{2 \cdot \pi \cdot N \cdot T}{60}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $680.6784 \text{W} = \frac{2 \cdot \pi \cdot 500 \cdot 13 \text{N*m}}{60}$

13) Мощность, передаваемая для эпициклического динамометра с использованием тангенциального усилия ↗

fx $P = \frac{2 \cdot \pi \cdot N \cdot P_t \cdot r_p}{60}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $131.9469 \text{W} = \frac{2 \cdot \pi \cdot 500 \cdot 7 \text{N} \cdot 0.36 \text{m}}{60}$



14) Мощность, передаваемая торсионным динамометром ↗

fx $P = \frac{2 \cdot \pi \cdot N \cdot T}{60}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $680.6784W = \frac{2 \cdot \pi \cdot 500 \cdot 13N*m}{60}$

Передаваемый крутящий момент ↗

15) Крутящий момент на валу тормозного динамометра Prony ↗

fx $T = W_{end} \cdot L_{horizontal}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $27.55N*m = 19N \cdot 1.45m$

16) Крутящий момент на валу тормозного динамометра Prony с использованием радиуса шкива ↗

fx $T = F \cdot R$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $32N*m = 8N \cdot 4m$

17) Крутящий момент, действующий на вал для торсионного динамометра ↗

fx $T = \frac{G \cdot \theta \cdot J}{L_{shaft}}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

ex $1555.238N*m = \frac{40N/m^2 \cdot 1.42rad \cdot 11.5m^4}{0.42m}$



18) Крутящий момент, передаваемый для эпициклического динамометра поезда ↗

fx $T = P_t \cdot r_p$

Открыть калькулятор ↗

ex $2.52N^*m = 7N \cdot 0.36m$

19) Передаваемый крутящий момент, если известна мощность для эпициклического динамометра ↗

fx $T = \frac{60 \cdot P}{2 \cdot \pi \cdot N}$

Открыть калькулятор ↗

ex $17.18873N^*m = \frac{60 \cdot 900W}{2 \cdot \pi \cdot 500}$



Используемые переменные

- a_{gear} Расстояние между центром шестерни и шестерней (метр)
- a_{pulley} Расстояние между свободными шкивами и Т-образной рамой (метр)
- d Пройденное расстояние (метр)
- d_i Внутренний диаметр вала (метр)
- d_o Внешний диаметр вала (метр)
- d_{rope} Диаметр веревки (метр)
- D_{shaft} Диаметр вала (метр)
- D_{wheel} Диаметр колеса (метр)
- F Сопротивление трения между блоком и шкивом (Ньютон)
- G Модуль жесткости (Ньютон / квадратный метр)
- J Полярный момент инерции вала (Метр \wedge 4)
- k Константа для конкретного вала
- $L_{horizontal}$ Расстояние между весом и центром шкива (метр)
- L_{shaft} Длина вала (метр)
- N Скорость вала в об/мин
- P Власть (Ватт)
- P_t Тангенциальное усилие (Ньютон)
- R Радиус шкива (метр)
- r_p Радиус окружности тангажа (метр)
- S Чтение весеннего баланса (Ньютон)
- T Общий крутящий момент (Ньютон-метр)



- T_1 Натяжение натянутой стороны ремня (Ньютон)
- T_2 Натяжение на провисшей стороне ремня (Ньютон)
- W Приложенная нагрузка (Ньютон)
- W_{dead} Мертвая нагрузка (Ньютон)
- W_{end} Вес на внешнем конце рычага (Ньютон)
- θ Угол поворота (Радиан)



Константы, функции, используемые измерения

- постоянная: pi, 3.14159265358979323846264338327950288
Archimedes' constant

- Измерение: Длина in метр (m)

Длина Преобразование единиц измерения 

- Измерение: Давление in Ньютон / квадратный метр (N/m²)

Давление Преобразование единиц измерения 

- Измерение: Сила in Ватт (W)

Сила Преобразование единиц измерения 

- Измерение: Сила in Ньютон (N)

Сила Преобразование единиц измерения 

- Измерение: Угол in Радиан (rad)

Угол Преобразование единиц измерения 

- Измерение: Крутящий момент in Ньютон-метр (N*m)

Крутящий момент Преобразование единиц измерения 

- Измерение: Второй момент площади in Метр ^ 4 (m⁴)

Второй момент площади Преобразование единиц измерения 



Проверьте другие списки формул

- Тормозной момент Формулы ↗
- Динамометр Формулы ↗
- Сила Формулы ↗
- Замедление автомобиля Формулы ↗
- Общая нормальная реакция Формулы ↗

Не стесняйтесь ПОДЕЛИТЬСЯ этим документом с друзьями!

PDF Доступен в

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

2/23/2024 | 6:13:31 AM UTC

[Пожалуйста, оставьте свой отзыв здесь...](#)

