

[calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com)[unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

# Cinématique Formules

[calculatrices !](#)[Exemples!](#)[conversions !](#)

Signet [calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com), [unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

Couverture la plus large des calculatrices et croissantes - **30 000+ calculatrices !**

Calculer avec une unité différente pour chaque variable - **Dans la conversion d'unité intégrée !**

La plus large collection de mesures et d'unités - **250+ Mesures !**

N'hésitez pas à PARTAGER ce document avec vos amis !

[Veuillez laisser vos commentaires ici...](#)



# Liste de 18 Cinématique Formules

## Cinématique ↗

### 1) Accélération centripète ou radiale ↗

$$fx \quad a = \omega^2 \cdot R_c$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 1881.6 \text{rad/s}^2 = (11.2 \text{rad/s})^2 \cdot 15 \text{m}$$

### 2) Accélération normale ↗

$$fx \quad a_n = \omega^2 \cdot R_c$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 1881.6 \text{m/s}^2 = (11.2 \text{rad/s})^2 \cdot 15 \text{m}$$

### 3) Accélération résultante ↗

$$fx \quad a_r = \sqrt{a_t^2 + a_n^2}$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 6000.048 \text{m/s}^2 = \sqrt{(24 \text{m/s}^2)^2 + (6000 \text{m/s}^2)^2}$$

### 4) Accélération tangentielle ↗

$$fx \quad a_t = \alpha \cdot R_c$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 24 \text{m/s}^2 = 1.6 \text{rad/s}^2 \cdot 15 \text{m}$$



## 5) Angle d'inclinaison de l'accélération résultante avec l'accélération tangentielle ↗

**fx**  $\Phi = a \tan\left(\frac{a_n}{a_t}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $1.566796\text{rad} = a \tan\left(\frac{6000\text{m/s}^2}{24\text{m/s}^2}\right)$

## 6) Angle tracé en nième seconde (mouvement de rotation accéléré) ↗

**fx**  $\theta = \omega_o + \left(\frac{2 \cdot n_{th} - 1}{2}\right) \cdot \alpha$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $19.6\text{rad} = 14\text{rad/s} + \left(\frac{2 \cdot 4\text{s} - 1}{2}\right) \cdot 1.6\text{rad/s}^2$

## 7) Déplacement angulaire donné Vitesse angulaire initiale Accélération angulaire et temps ↗

**fx**  $\theta = \omega_o \cdot t + \frac{\alpha \cdot t^2}{2}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $112.8\text{rad} = 14\text{rad/s} \cdot 6\text{s} + \frac{1.6\text{rad/s}^2 \cdot (6\text{s})^2}{2}$



## 8) Déplacement angulaire donné Vitesse angulaire initiale Vitesse angulaire finale et temps ↗

**fx**  $\theta = \left( \frac{\omega_0 + \omega_1}{2} \right) \cdot t$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $75\text{rad} = \left( \frac{14\text{rad/s} + 11\text{rad/s}}{2} \right) \cdot 6\text{s}$

## 9) Déplacement angulaire du corps pour une vitesse angulaire initiale et finale donnée ↗

**fx**  $\theta = \frac{\omega_1^2 - \omega_0^2}{2 \cdot \alpha}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $-23.4375\text{rad} = \frac{(11\text{rad/s})^2 - (14\text{rad/s})^2}{2 \cdot 1.6\text{rad/s}^2}$

## 10) Déplacement du corps compte tenu de la vitesse initiale et de la vitesse finale ↗

**fx**  $s_{\text{body}} = \left( \frac{u + v_f}{2} \right) \cdot t$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $225\text{m} = \left( \frac{35\text{m/s} + 40\text{m/s}}{2} \right) \cdot 6\text{s}$



## 11) Déplacement du corps donné Vitesse initiale Vitesse finale et accélération ↗

**fx**  $s_{\text{body}} = \frac{v_f^2 - u^2}{2 \cdot a}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $39.0625\text{m} = \frac{(40\text{m/s})^2 - (35\text{m/s})^2}{2 \cdot 4.8\text{m/s}^2}$

## 12) Déplacement du corps en fonction de l'accélération de la vitesse initiale et du temps ↗

**fx**  $s_{\text{body}} = u \cdot t + \frac{a \cdot t^2}{2}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $296.4\text{m} = 35\text{m/s} \cdot 6\text{s} + \frac{4.8\text{m/s}^2 \cdot (6\text{s})^2}{2}$

## 13) Distance parcourue en nième seconde (mouvement de translation accéléré) ↗

**fx**  $D = u + \left( \frac{2 \cdot n_{\text{th}} - 1}{2} \right) \cdot a$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $51.8\text{m} = 35\text{m/s} + \left( \frac{2 \cdot 4\text{s} - 1}{2} \right) \cdot 4.8\text{m/s}^2$



**14) Vitesse angulaire donnée vitesse tangentielle** ↗

$$fx \quad \omega = \frac{v_t}{R_c}$$

[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

$$ex \quad 24\text{rad/s} = \frac{360\text{m/s}}{15\text{m}}$$

**15) Vitesse angulaire finale donnée Vitesse angulaire initiale Accélération angulaire et temps** ↗

$$fx \quad \omega_1 = \omega_0 + \alpha \cdot t$$

[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

$$ex \quad 23.6\text{rad/s} = 14\text{rad/s} + 1.6\text{rad/s}^2 \cdot 6\text{s}$$

**16) Vitesse finale du corps** ↗

$$fx \quad v_f = u + a \cdot t$$

[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

$$ex \quad 63.8\text{m/s} = 35\text{m/s} + 4.8\text{m/s}^2 \cdot 6\text{s}$$

**17) Vitesse finale d'un corps en chute libre depuis la hauteur lorsqu'il atteint le sol** ↗

$$fx \quad V = \sqrt{2 \cdot g \cdot h}$$

[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

$$ex \quad 15.33623 = \sqrt{2 \cdot 9.8\text{m/s}^2 \cdot 12000\text{mm}}$$



**18) Vitesse moyenne du corps compte tenu de la vitesse initiale et finale****Ouvrir la calculatrice**

**fx** 
$$v_{avg} = \frac{u + v_f}{2}$$

**ex** 
$$37.5\text{m/s} = \frac{35\text{m/s} + 40\text{m/s}}{2}$$



# Variables utilisées

- **a** Accélération du corps (*Mètre / Carré Deuxième*)
- **$a_n$**  Accélération normale (*Mètre / Carré Deuxième*)
- **$a_r$**  Accélération résultante (*Mètre / Carré Deuxième*)
- **$a_t$**  Accélération tangentielle (*Mètre / Carré Deuxième*)
- **D** Distance parcourue (*Mètre*)
- **g** Accélération due à la gravité (*Mètre / Carré Deuxième*)
- **h** Hauteur de fissure (*Millimètre*)
- **$n_{th}$**  Nième seconde (*Deuxième*)
- **$R_c$**  Rayon de courbure (*Mètre*)
- **$s_{body}$**  Déplacement du corps (*Mètre*)
- **t** Temps mis pour parcourir le chemin (*Deuxième*)
- **u** Vitesse initiale (*Mètre par seconde*)
- **V** Vitesse d'atteinte du sol
- **$v_{avg}$**  Vitesse moyenne (*Mètre par seconde*)
- **$v_f$**  Vitesse finale (*Mètre par seconde*)
- **$v_t$**  Vitesse tangentielle (*Mètre par seconde*)
- **$\alpha$**  Accélération angulaire (*Radian par seconde carrée*)
- **$\theta$**  Déplacement angulaire (*Radian*)
- **$\Phi$**  Angle d'inclinaison (*Radian*)
- **$\omega$**  Vitesse angulaire (*Radian par seconde*)
- **$\omega_1$**  Vitesse angulaire finale (*Radian par seconde*)
- **$\omega_0$**  Vitesse angulaire initiale (*Radian par seconde*)



# Constantes, Fonctions, Mesures utilisées

- **Fonction:** **atan**, atan(Number)  
*Inverse trigonometric tangent function*
- **Fonction:** **sqrt**, sqrt(Number)  
*Square root function*
- **Fonction:** **tan**, tan(Angle)  
*Trigonometric tangent function*
- **La mesure:** **Longueur** in Mètre (m), Millimètre (mm)  
*Longueur Conversion d'unité* ↗
- **La mesure:** **Temps** in Deuxième (s)  
*Temps Conversion d'unité* ↗
- **La mesure:** **La rapidité** in Mètre par seconde (m/s)  
*La rapidité Conversion d'unité* ↗
- **La mesure:** **Accélération** in Mètre / Carré Deuxième (m/s<sup>2</sup>)  
*Accélération Conversion d'unité* ↗
- **La mesure:** **Angle** in Radian (rad)  
*Angle Conversion d'unité* ↗
- **La mesure:** **Vitesse angulaire** in Radian par seconde (rad/s)  
*Vitesse angulaire Conversion d'unité* ↗
- **La mesure:** **Accélération angulaire** in Radian par seconde carrée (rad/s<sup>2</sup>)  
*Accélération angulaire Conversion d'unité* ↗



## Vérifier d'autres listes de formules

- Cinématique Formules 

N'hésitez pas à PARTAGER ce document avec vos amis !

### PDF Disponible en

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

1/17/2024 | 6:05:13 AM UTC

[Veuillez laisser vos commentaires ici...](#)

